



# 辅助和位置检测系统 SARISSA

电动出行领域首屈一指的位置检测系统



高压存储器安装



# 在各种状态和各种角度下 检测位置

## 在任意位置 旋接电池模块

为了能以更符合人体工学的方式接触到螺栓位置，必须对电池模块回转一个特定角度。Sarissa 的 LPS 不受工件位置或角度影响，为每个螺栓位置提供相关坐标。无论是在具有大量变体的生产线中还是在返工站中——使用 Sarissa 的辅助和位置检测系统都可以确保防止由人为错误引起的意外装配错误。



Sarissa 可在任意位置可靠地提供坐标。

## 在各种角度下检测位置

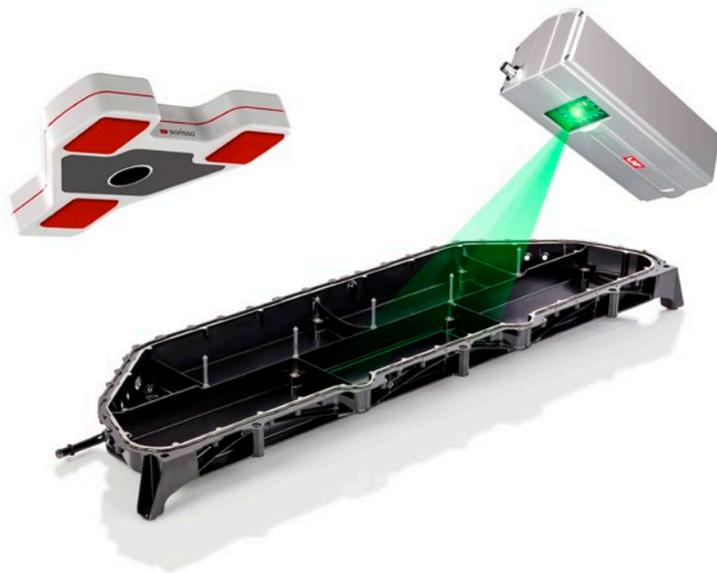
以位置受控的方式锁定或释放工具, 或者工具获得不同的参数集。即使在电池生产中发射器与接收器的距离高达 70 度时, Sarissa 传感器也能以几毫米的精度可靠地确定直接相邻的螺栓的位置。在特定条件下, 甚至允许旋转 90 度。



在特定角度旋接电池模块

# 通过激光可视化对操作人员提供指导

在高压存储器装配工作中, 可以通过激光可视化特别简单地提供操作人员指导, 而不是在屏幕上显示。Sarissa 系统与 LAP 高质量激光投影仪的连接开辟了全新的应用领域。以前需要屏幕来显示下一工作步骤, 现在激光投影只需指向下一个待加工的位置即可。通过彩色激光投影对操作人员提供可视化指导, 而不再使用按灯拣货系统、光束图像或屏幕显示。



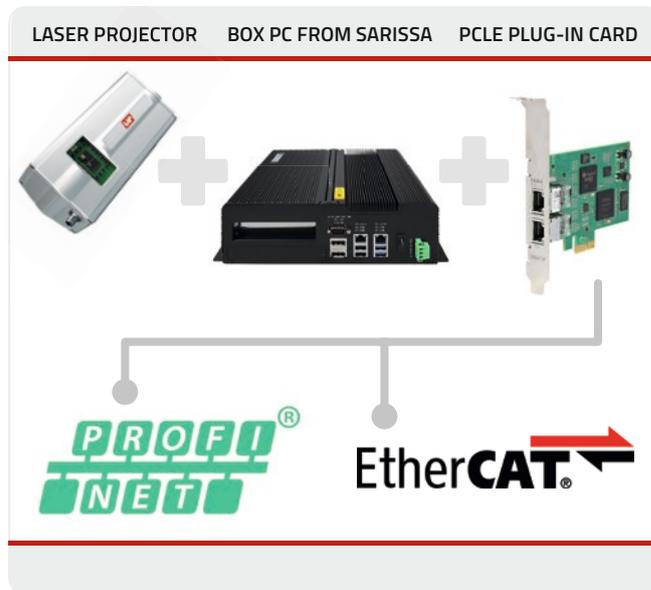
使用 Sarissa 位置接收器在奥迪 e-tron 电池模块上进行激光可视化操作

## Sarissa 软件提供大量标准接口:

- ✓ PROFINET
- ✓ TCP/IP
- ✓ EtherCAT

可通过循环的过程映像实现 PLC 编程和系统集成, 借助辅助和位置检测系统以最高的可靠性获取位置数据, 并纳入工作流程中。或者可以使用 XML 或 Web 服务在标准语言范围内进行通信。

- ✓ **没有干扰性的轮廓** — 可以在房间内自由使用喷枪和角度工具等各种工具。



## 在电池旋接中使用本地定位系统的优势

### 灵活性

- ✓ 可以快速调整或更改电池装配中的各工艺步骤, 例如针对新位置和新工具。
- ✓ 可以在同一个站点生产不同类型的电池。

### 人体工学

- ✓ 不必固定地定义电池的位置 (与搬运系统相反)。
- ✓ 电池可以旋转 360°。
- ✓ 可以调节电池高度。

### 可达性

- ✓ 可在各个方向使用旋接工具。
- ✓ 很容易接近螺栓位置。
- ✓ 减少过程中的循环时间。



使用 Sarissa 系统进行处理时, 可以根据人体工学调整电池。

## 集成式工具标签

- ✓ 对于 Bosch Rexroth Cleco Atlas Copco Desoutter (e-Link) HS-Technik 工具, Sarissa 提供能从工具获取电源的集成式工具标签。
- ✓ 无需外部电源。
- ✓ 本地定位系统可以使用开放协议命令禁用工具。
- ✓ 可以使用的工具数量为 n。

## 确定螺丝刀的角度位置

- ✓ 如果需要, 可以仅在某个角度位置激活工具, 而在其他角度位置保持锁定。



无人驾驶运输车停在不同的位置, Sarissa 工具发射器指参考一个移动坐标系。

## Moving Line — 无人驾驶运输车 (AGV)

- ✓ 可以实现无标记寻参。
- ✓ 无人驾驶运输车连续寻参。
- ✓ 可以从无人驾驶运输车获取参考标签的电力。
- ✓ 流动生产中的可移动工件可以从接收者“传递”到接收者。
- ✓ 对于移动的工件或停在不同位置的无人驾驶运输车, Sarissa 工具发射器参考移动坐标系并以最高精度计算其位置。
- ✓ 可以使用来自皮带控制系统的位置信息。



无人驾驶运输车停在不同的位置, Sarissa 工具发射器指参考一个移动坐标系。



**Sarissa GmbH**

Ettishofer Str. 8

88250 Weingarten

Tel. +49 751 509159-00

Fax +49 751 509159-49

Mail [office@sarissa.de](mailto:office@sarissa.de)

[www.sarissa.de](http://www.sarissa.de)